

机器人应用场景

APPLICATIONS

奥法电机IM系列无框力矩电机广泛应用于**人形机器人**、**机械臂**、**四足机器人**等机器人领域，为关节直驱提供高功率密度、高动态响应的动力核心。

人形机器人

全身关节直驱方案 · 肩/肘/髌/膝电机驱动



机械臂

高精度

各关节直驱无框电机，零背隙，实现高精度位置控制与快速响应



四足机器人

高动态

腿部关节高扭矩密度电机，支持跑跳等高动态运动场景



关节扭矩需求

JOINT TORQUE

人形机器人

1-9 N·m

髌膝大关节

机械臂

0.5-6 N·m

肩肘腕关节

四足机器人

2-8 N·m

髌膝驱动